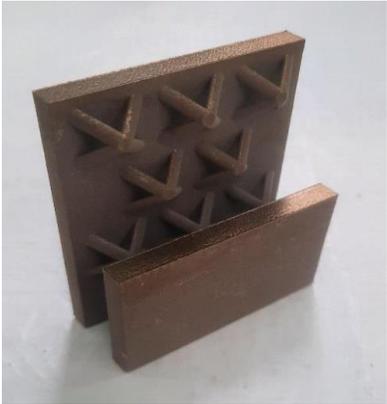
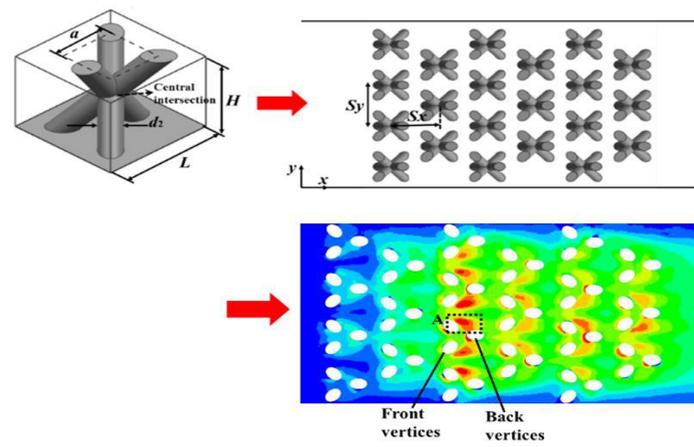
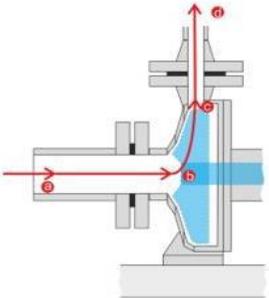
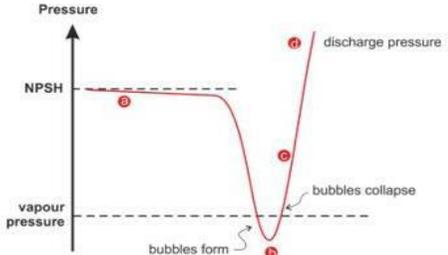
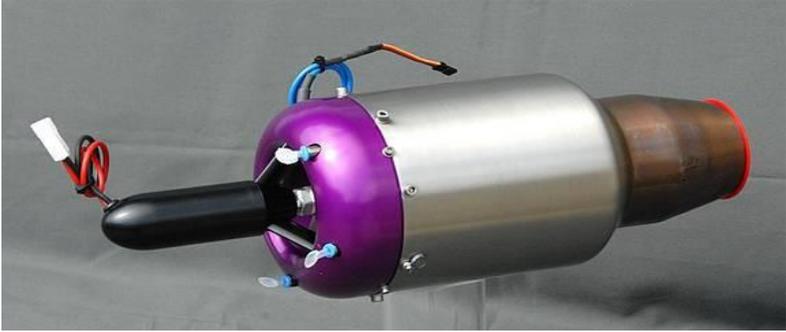


Corso di laurea	<b>Magistrale</b>
Cognome e nome del Docente	<b>CASARSA Luca</b>
Insegnamento/Area disciplinare	Macchine a fluido
Contatti (e-mail, telefono)	<a href="mailto:luca.casarsa@uniud.it">luca.casarsa@uniud.it</a> 0432558010
<b>1ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Valutazione delle prestazioni fluidodinamiche e termiche di dissipatori di calore realizzati in Additive Manufacturing</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	<p>Progettazione e realizzazione di un apparato sperimentale per la caratterizzazione aerotermica di dispositivi di scambio termico. Nello specifico, valutazione delle prestazioni di scambio termico globali e perdite di carico, con il fine di confrontare l'efficienza delle diverse soluzioni geometriche dei dissipatori. I dissipatori di calore saranno realizzati attraverso il processo di Additive Manufacturing, in modo da poter esplorare schemi di scambio termico innovativi, i quali non sarebbero possibili attraverso le tecniche manifatturiere tradizionali.</p>
	

2 <sup>a</sup> proposta	
Titolo della tesi	<b>Utilizzo della termografia a cristalli liquidi per l'indagine dello scambio termico a parete promosso da promotori di turbolenza realizzati in Additive Manufacturing</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	<p>Impiego della termografia a cristalli liquidi in stazionario per la valutazione della distribuzione spaziale del coefficiente di scambio termico sulle pareti di un canale. All'interno del canale si utilizzeranno diverse strutture con il compito di promuovere la turbolenza. Le misure di scambio termico saranno fatte in congiunzione con la caratterizzazione delle perdite di carico, in modo da consentire la determinazione del miglior compromesso tra incremento dello scambio termico e aumento della potenza richiesta per mantenere il flusso d'aria in movimento.</p> 

3 <sup>a</sup> proposta	
Titolo della tesi	<b>Progettazione di un impianto sperimentale per la determinazione della cavitazione di pompe centrifughe ad acqua</b>
Tipologia di tesi	Compilativa/sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	<p>Progettazione e realizzazione di un impianto che consenta la valutazione dell’NPSH (Net Positive Suction Head) richiesto da una pompa centrifuga ad acqua. È richiesta l’indagine delle possibili metodologie sperimentali per la determinazione dell’NPSH, l’individuazione della migliore strategia tenendo conto della specifica applicazione (parti compilative), la realizzazione dell’impianto e messa in funzione dello stesso (parti sperimentali).</p> <div style="display: flex; justify-content: space-around; align-items: center;">   </div>

4ª proposta	
Titolo della tesi	<b>Realizzazione di un banco prova per la misura delle prestazioni di micro turbine a gas</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	<p>Progettazione e costruzione di un impianto di prova per la determinazione delle prestazioni di una turbina a gas. Si vuole determinare il consumo specifico e la spinta fornita dalla turbina in funzione del carico, in aggiunta il tracciamento del ciclo termodinamico di funzionamento della turbina tramite l'utilizzo di sonde di temperatura e pressione in particolari posizioni.</p> 

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

Corso di laurea	<b>Magistrale</b>
Cognome e nome del Docente	<b>CORTELLA Giovanni</b>
Insegnamento/Area disciplinare	Impianti di refrigerazione
Contatti (e-mail, telefono)	<a href="mailto:giovanni.cortella@uniud.it">giovanni.cortella@uniud.it</a> 0432558022
<b>1<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Utilizzo di pozzi geotermici in impianti di refrigerazione / pompa di calore</b>
Tipologia di tesi	Modellizzazione (possibilità di avere dati sperimentali da impianti esistenti)
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Modellizzazione di impianti frigoriferi, inseriti in un sistema in cui viene utilizzato un pozzo geotermico o l'utilizzo di acqua di falda con proposito di effettuare il sottoraffreddamento o altre cessioni di calore per l'incremento dell'efficienza energetica. Software utilizzati: Matlab, EES Engineering Equation Solver, TRNSYS.
<b>2<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Stato dell'arte e soluzioni impiantistiche per chiller a CO2</b>
Tipologia di tesi	Compilativa/modellizzazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Indagine sullo stato dell'arte della progettazione di chiller (refrigeratori di acqua per condizionamento dell'aria) operanti secondo un ciclo transcritico ad anidride carbonica. Eventuale modellizzazione di questi impianti. Software utilizzati per l'eventuale modellizzazione: Matlab, EES Engineering Equation Solver, TRNSYS.
<b>3<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Stato dell'arte e soluzioni progettuali per pompe di calore reversibili a CO2</b>
Tipologia di tesi	Compilativa/modellizzazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Indagine sullo stato dell'arte della progettazione di pompe di calore reversibili operanti secondo un ciclo transcritico ad anidride carbonica. Eventuale modellizzazione di questi impianti. Software utilizzati per l'eventuale modellizzazione: Matlab, EES Engineering Equation Solver, TRNSYS.

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

<b>4<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Simulazione dinamica di edifici e dei loro impianti (la tipologia di edificio e di impianti dipende dall'attività di ricerca in atto al momento in cui viene richiesta la tesi)</b>
Tipologia di tesi	Modellizzazione
Eventuale collaborazione con aziende	SI
Breve descrizione	Data l'emergenza climatica nel prossimo futuro sarà necessario ridurre le emissioni di gas serra, ottenibile solamente mediante riduzioni di consumi energetici. Essendo il 28% delle emissioni dovuto al riscaldamento e al raffrescamento degli edifici, rinnovare ed efficientare il patrimonio edilizio diventa una prerogativa. L'efficientamento passa attraverso la corretta simulazione dell'involucro edilizio e degli impianti civili. Durante la stesura di questa tesi lo studente acquisirà competenze nel settore della simulazione dei sistemi edificio-impianto in regime dinamico potendo studiare problemi legati alla progettazione dell'impianto o alla modellazione dei sistemi. La tesi potrà essere legata ad un tirocinio presso uno studio tecnico di progettazione di impianti civili.
<b>5<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Misurazione di proprietà igroscopiche di materiali edilizi</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	I materiali edilizi hanno proprietà igroscopiche molto variabili e, in certi casi, possono essere utilizzati per il controllo delle condizioni ambientali negli edifici. Utilizzando simulazioni numeriche con un approccio multifisico è possibile calcolare gli effetti dei materiali da costruzione su una stanza a partire dalle loro proprietà igroscopiche. Utilizzando il DVS analyser (dynamic vapour sorption analyser) del laboratorio del gruppo di ricerca di fisica tecnica, sarà possibile misurare l'assorbimento di vapore da parte dei materiali per poter valutare il loro effetto sulle condizioni igrotermiche degli ambienti o sulla migrazione di umidità accoppiata al calore sui consumi degli edifici. Lo studente avrà la possibilità di approfondire la tematica del trasporto di massa e calore in mezzi porosi con un'attività sperimentale associata alla simulazione numerica acquisendo competenze spendibili nel settore della progettazione avanzata degli involucri edilizi.

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

<b>6<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Utilizzo di accumuli termici a cambiamento di fase in sistemi a pompa di calore</b>
Tipologia di tesi	Compilativa/modellizzazione/progettazione
Eventuale collaborazione con aziende	SI: Rhoss SpA, NIBE Group, Codroipo (UD), link: <a href="https://www.rhoss.com/it/">https://www.rhoss.com/it/</a>
Breve descrizione	<p>L'azienda produce pompe di calore di ogni taglia, inserite in sistemi di climatizzazione anche molto articolati. L'azienda intende studiare la possibilità di utilizzare accumuli termici con materiali a cambiamento di stato ad "alta" temperatura (max attorno a 60 °C) per immagazzinare energia nei periodi in cui la pompa di calore lavora in condizioni più favorevoli, e sfruttarla quando le condizioni di lavoro siano più sfavorevoli, o ci sia necessità di coprire un carico di picco, o per supplire allo stop durante gli sbrinamenti, o infine per favorire gli sbrinamenti stessi.</p> <p>Argomento della tesi è l'indagine di letteratura per evidenziare gli utilizzi già consolidati di tali sistemi di accumulo, la formulazione di ipotesi di utilizzo innovative sulla base di simulazioni energetiche ed eventualmente la collaborazione alla progettazione di un sistema prototipo per la prova in campo.</p> <p>L'azienda è interessata ad iniziare subito i lavori. Non è necessaria la presenza in azienda, anche se il lavoro sarà svolto in loro collaborazione</p>

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

Corso di laurea	<b>Magistrale</b>
Cognome e nome del Docente	<b>DE BONA Francesco</b>
Insegnamento/Area disciplinare	<b>Progettazione assistita di strutture meccaniche - Principi e metodologie della progettazione meccanica</b>
Contatti (e-mail, telefono)	<a href="mailto:francesco.debona@uniud.it">francesco.debona@uniud.it</a> 0432558269
<b>1ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Analisi termomeccanica della solidificazione di un acciaio in un impianto di colata continua</b>
Tipologia di tesi	Simulazione numerica
Eventuale collaborazione con aziende	SI, Centro Ricerche Danieli
Breve descrizione	Analisi termomeccanica della solidificazione di un acciaio in un impianto di colata continua attraverso l'utilizzo di Abaqus.
<b>2ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Calibrazione di un modello di plasticità ciclica per un acciaio da bonifica</b>
Tipologia di tesi	Elaborazione dati sperimentali e simulazione numerica
Eventuale collaborazione con aziende	SI, Università di Rijeka (Croazia)
Breve descrizione	Calibrazione di un modello di plasticità ciclica per un acciaio da bonifica attraverso l'utilizzo dei software MatLab e Ansys
<b>3ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Comportamento dinamico di una barca a vela</b>
Tipologia di tesi	Simulazione numerica
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Comportamento dinamico di una barca a vela attraverso l'utilizzo dei software MatLab e Adams

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

<b>4<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Caratterizzazione del comportamento meccanico di strutture cellulari ottenute con tecniche additive</b>
Tipologia di tesi	Simulazione numerica
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Caratterizzazione del comportamento meccanico di strutture cellulari ottenute con tecniche additive mediante l'utilizzo del software Ansys.

**Ulteriori proposte di tesi o eventuali aggiornamenti sono reperibili all'indirizzo: [https://simed.uniud.it/?page\\_id=762](https://simed.uniud.it/?page_id=762)**

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

Corso di laurea	<b>Magistrale</b>
Cognome e nome del Docente	<b>FILIPPI Stefano</b>
Insegnamento/Area disciplinare	Disegno e modellazione geometrica delle macchine
Contatti (e-mail, telefono)	<a href="mailto:stefano.filippi@uniud.it">stefano.filippi@uniud.it</a> 0432558289
<b>1ª proposta</b>	
Titolo della tesi	Le proposte di tesi sono reperibili all'indirizzo: <a href="http://www.dpia.uniud.it/filippi/teaching.htm">http://www.dpia.uniud.it/filippi/teaching.htm</a>
Tipologia di tesi	–
Eventuale collaborazione con aziende	–
Breve descrizione	–

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

Corso di laurea	<b>Magistrale</b>
Cognome e nome del/i Docente/i	<b>GARDONIO Paolo</b>
Insegnamento/Area disciplinare	<b>Controlli automatici</b>
Contatti (e-mail, telefono)	<a href="mailto:paolo.gardonio@uniud.it">paolo.gardonio@uniud.it</a> 0432558035
<b>1ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Controllo delle vibrazioni e della radiazione acustica di strutture sottili</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale / Simulazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	–
<b>2ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Unità per il controllo delle vibrazioni composta da un trasduttore elettromagnetico connesso a shunt RL</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale / Simulazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	–
<b>3ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Unità per il controllo delle vibrazioni composta da un trasduttore piezoelettrico connesso a shunt RL</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale / Simulazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	–
<b>4ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Misura delle vibrazioni di strutture sottili mediante fotogrammetria</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale / Simulazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	–

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

<b>5ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Misura con fotogrammetria del rumore irraggiato da strutture sottili</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale / Simulazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	–
<b>6ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Digital Twin di sistemi elettro-meccanici</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale / Simulazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	–
<b>7ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Progetto e stampa 3D di metamateriali per il controllo delle vibrazioni</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale / Simulazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	–
<b>8ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Studio di strutture a maglia adattativa per il controllo delle vibrazioni</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale / Simulazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	–
<b>9ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Dispositivi per la raccolta di energia prodotta dalle vibrazioni ambientali</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale / Simulazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	–

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

Corso di laurea	<b>Magistrale</b>
Cognome e nome del/i Docente/i	<b>GASPARETTO Alessandro, SCALERA Lorenzo</b>
Insegnamento/Area disciplinare	<b>Meccanica delle Vibrazioni, Meccatronica e Robotica</b>
Contatti (e-mail, telefono)	<a href="mailto:alessandro.gasparetto@uniud.it">alessandro.gasparetto@uniud.it</a> <a href="mailto:lorenzo.scalera@uniud.it">lorenzo.scalera@uniud.it</a>
<b>1ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Pianificazione di traiettorie per la riduzione di vibrazioni in robot industriali</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	La tesi riguarda lo sviluppo e il confronto di algoritmi di pianificazione delle traiettorie per ottimizzare il tempo di percorrenza e minimizzare l'insorgere di vibrazioni in un sistema robotico. Le traiettorie verranno testate su robot industriali (Universal Robots e/o Franka Emika) che verranno sensorizzati con accelerometri per valutare sperimentalmente gli effetti delle diverse leggi di moto e dei diversi metodi di pianificazione.
<b>2ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Ottimizzazione di traiettorie per robotica collaborativa</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	La tesi riguarda lo studio di tecniche di pianificazione di traiettorie da utilizzare in robot collaborativi che lavorano fianco a fianco con un operatore umano per garantire sicurezza, prestazioni elevate e fluidità nella collaborazione. In particolare, verranno studiati metodi di ottimizzazione in real time per minimizzare il tempo di stop e garantire prestazioni elevate del robot durante la collaborazione. In questo ambito sarà possibile lavorare con robot industriali (Universal Robots e/o Franka Emika) sia in simulazione che sperimentalmente in ambiente ROS.

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

<b>3<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Pianificazione del percorso di robot mobili per mapping di ambienti</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	La tesi riguarda lo sviluppo di algoritmi di pianificazione del percorso di robot mobili allo scopo di ottenere un rilievo 3D di un ambiente. Gli algoritmi di pianificazione del percorso potranno essere utilizzati sia in ambiente interno per il rilievo di strutture di edifici, che in ambiente esterno, ad esempio per applicazioni in agricoltura. Verranno studiate tecniche di pianificazione del percorso che saranno poi testate sperimentalmente su robot mobili Agile-X.
<b>4<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Studio dell'efficienza energetica in meccanismi e sistemi robotici</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	La tesi riguarda lo studio della dinamica di un meccanismo o di un sistema robotico al fine di ottimizzare determinati parametri (ad esempio la posizione di punti di passaggio o il precarico e la rigidità di eventuali elementi elastici applicati al meccanismo) e minimizzare i consumi energetici. Si vogliono inoltre applicare e studiare indici di prestazione energetica legati alla traiettoria e/o alla posizione dell'operazione da effettuare.
<b>5<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Sistema robotico per dipingere con gli occhi</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	La tesi riguarda lo sviluppo di algoritmi di elaborazione immagine e pianificazione di traiettoria per un sistema robotico che permette di dipingere con gli occhi tramite un eye tracker (dispositivo che permette di registrare il movimento degli occhi di un utente su uno schermo) e un robot collaborativo (Universal Robots e/o Franka Emika). Si intende studiare le prestazioni del sistema di pittura con gli occhi confrontando parametri e tecniche di filtraggio dati.

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

<b>6<sup>a</sup> proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Repowering di un robot parallelo</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	La tesi riguarda il progetto e il dimensionamento degli attuatori di un robot parallelo a tre gradi di libertà. La tesi partirà dallo sviluppo del modello dinamico del robot al fine di definire le specifiche dei motori e dei riduttori. Verranno inoltre identificati i sensori di sicurezza, i supporti, le flange di collegamento e gli azionamenti necessari a controllare il robot e a misurare l'energia consumata dagli attuatori.

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

Corso di laurea	<b>Magistrale</b>
Cognome e nome del Docente	<b>MARCHIOLI Cristian</b>
Insegnamento/Area disciplinare	Fluidodinamica
Contatti (e-mail, telefono)	<a href="mailto:cristian.marchioli@uniud.it">cristian.marchioli@uniud.it</a> 0432558006
<b>1ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Argomento collegato al Progetto AirSuite</b>
Tipologia di tesi	–
Eventuale collaborazione con aziende	SI, Labiotest
Breve descrizione	Possibilità per argomento di tesi magistrale relativa all'attività di sanificazione delle centrali dell'aria, in collaborazione con Labiotest ( <a href="https://www.udinetoday.it/aziende/airsuite-confindustria-udine-saf-labiotest-15-novembre-2012.html">https://www.udinetoday.it/aziende/airsuite-confindustria-udine-saf-labiotest-15-novembre-2012.html</a> ).

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

Corso di laurea	<b>Magistrale</b>
Cognome e nome del Docente	<b>SALVATI Enrico</b>
Insegnamento/Area disciplinare	<b>Progettazione assistita di strutture meccaniche - Principi e metodologie della progettazione meccanica</b>
Contatti (e-mail, telefono)	<a href="mailto:enrico.salvati@uniud.it">enrico.salvati@uniud.it</a>
<b>1ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Simulazione dello stato tensionale in una mandibola umana dovuto alla presenza di un impianto dentale</b>
Tipologia di tesi	Modellizzazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Simulazione dello stato tensionale in una mandibola umana dovuto alla presenza di un impianto dentale attraverso l'utilizzo di software come Ansys e Comsol.
<b>2ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Propagazione di cricche in materiali fragili in presenza di tensioni residue tramite un approccio numerico FEM</b>
Tipologia di tesi	Modellizzazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Studio della propagazione di cricche in materiali fragili in presenza di tensioni residue tramite un approccio numerico FEM, utilizzando i software Comsol e MatLab.
<b>3ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Sviluppo codice di calcolo di profili di tensione residua ottenuti con tecnica Ring-Core</b>
Tipologia di tesi	Modellizzazione
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Sviluppo codice di calcolo di profili di tensione residua ottenuti con tecnica Ring-Core attraverso l'utilizzo dei software MatLab e Python.

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

<b>4ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Verifiche a fatica di saldature su geometrie complesse</b>
Tipologia di tesi	Modellizzazione
Eventuale collaborazione con aziende	SI, Thermokey S.p.A.
Breve descrizione	Verifiche a fatica di saldature su geometrie complesse attraverso l'utilizzo del software Comsol.
<b>5ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Simulazione di fenomeni di delaminazione a fatica</b>
Tipologia di tesi	Modellizzazione
Eventuale collaborazione con aziende	SI
Breve descrizione	Simulazione di fenomeni di delaminazione a fatica attraverso l'utilizzo del software Ansys.

**Ulteriori proposte di tesi o eventuali aggiornamenti sono reperibili all'indirizzo: [https://simed.uniud.it/?page\\_id=762](https://simed.uniud.it/?page_id=762)**

**ARGOMENTI PER LA TESI DEL CORSO DI LAUREA MAGISTRALE  
IN INGEGNERIA MECCANICA**

Corso di laurea	<b>Magistrale</b>
Cognome e nome del Docente	<b>TREVISAN Francesco</b>
Insegnamento/Area disciplinare	Elettrotecnica
Contatti (e-mail, telefono)	<a href="mailto:francesco.trevisan@uniud.it">francesco.trevisan@uniud.it</a> 0432558285
<b>1ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Realizzazione di un modello per lo studio della dinamica della barca a vela</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Si vuole realizzare un modello per lo studio della dinamica della barca a vela mediante l'utilizzo di misure sperimentali ottenute da accelerometri.
<b>2ª proposta</b>	
Titolo della tesi	<b>Studio del comportamento delle vele e misura delle relative depressioni</b>
Tipologia di tesi	Sperimentale
Eventuale collaborazione con aziende	NO
Breve descrizione	Si vogliono ottenere modelli fluidodinamici per studiare il comportamento delle vele e la misura delle relative depressioni.